纳米金属网格柔性透明电极透明电热片

摘要:金属网已经成为一类重要的柔性透明电极。我们报告了使用最近发现的五边形族平 铺的新型非对称网格的特征。通过光刻,金属蒸发(Ti 10 nm, Pt 50 nm)和剥离,在柔 性聚对苯二甲酸乙二醇酯基板上制造了微米级的筛网。评估了三种不同的设计,每种设计 具有相同的细分图案和线宽(5 μm),但基本五边形单元的尺寸不同。这些设计分别对 应于金属图案的面积覆盖率,分别为27%(Design#1),14%(Design#2)和9%

(Design #3)。对于拉伸应变和压缩应变均观察到良好的机械稳定性。经过 1,000 次弯 曲后,承受拉伸应变的器件显示出的电阻分数在 8%至17%的范围内增加,而 Design #2 观察到的变化最小。经受压缩应变的器件显示出分数电阻在 0%至 7%的范围内增加,对于Design #1 观察到最佳结果。五边形金属网格设备经由焦耳加热可见透明加热器的性能也 被评估。在低电压 (5 V)下以快速响应时间 (~20 s)和高热阻 (168±6 ℃ cm²/ W)达 到88±1 ℃ 的饱和温度。最终,成功地展示了在 5 V下45 s 的除冰效果,该冰位于放置在 PET 基材顶部的玻璃样板上。

1.介绍

透明导电电极广泛用于薄膜太阳能电池¹,液晶显示器,²触摸屏显示器³和无机/有机发 光二极管⁴等应用中。铟掺杂的氧化锡(ITO)由于其高的光学透明性和低的薄层电阻。 ⁵ITO 膜(700 nm 厚)沉积在刚性和柔性基板上,产生的光学透明度介于 78%和 85%之间

(在可见光范围内平均)电磁波谱(不包括衬底的贡献),以及相应的薄层电阻 Rsheet, 值在 6Ω/ sq 和 9Ω/ sq。⁶之间,但是 ITO 的脆性以及铟成本的上涨很可能会阻止这些 缺点导致 人们对柔性透明电极的大量替代材料和体系结构进行了研究。迄今为止,潜在的 候选材料包 括石墨烯,⁹⁻¹⁰碳纳米管,¹¹⁻¹³导电聚合物¹⁴⁻¹⁵和金属纳米线网络¹⁶⁻¹⁷。

单层石墨烯具有约 97.7%的高本征光学透明度(测得的透明值介于 97.1-97.5%之间)和 良好的机械性能。^{10,18-23} 然而,单层石墨烯的约 6 kΩ/ sq 的本征薄层电阻太大。透明电极 和稳定的吸附物掺杂策略的发展已被证明具有挑战性。石墨烯对环境吸附物的敏感性以及 使用化学气相沉积(CVD)沉积的大面积石墨烯转移产生的工艺残留物也对商业应用构 成了重大障碍。²⁴⁻²⁵ 据报道,高质量单层石墨烯的薄层电阻值范围很大(Rsheet~125-1,200Ω/ sq)反映了这些挑战。^{10,20-21}

掺入导电聚合物支撑基质中的碳纳米管具有足够的机械柔韧性,并具有低成本制造的潜力。

根据纳米管质量(长度,直径和手性分布),浓度,掺杂水平和管内结,已经报道了在 50-500Ω/sq范围内的透明度值在63%到87%之间^{12,29-304,30-31}导电聚合物,例如聚 (3,4-乙撑二氧噻吩):聚苯乙烯磺酸(PEDOT:PSS),可以水分散液形式在市场上买 到,并且可以通过涂布或印刷方法经济高效地制造。据报道,对于100 nm厚的PEDOT:

PSS 薄膜, 其抗热阻Rsheet 为 \sim 750 Ω / sq, 透明度为 87%。³⁴通过添加高沸点溶剂可以改善这

些薄膜的导电性能 (Rsheet~65-176Ω/sq, T~80-88%)³²或酸 (Rsheet~39Ω/sq,

T~80%)。³⁵尽管透明性和机械柔韧性高,³⁶聚合物薄膜经常由于以下原因而遭受不稳定的薄层电阻热应力和环境应力。³⁷

金属纳米线网络还允许使用基于溶液的工艺来制造透明导电电极。据报道,薄层电阻值 在 6.5-38.7Ω/ sq 之间,透明度值在 85-91%之间。^{16,38} 然而,金属纳米线网络薄膜具有较 高的表面粗糙度,并且具有较大的分数大的光散射(即雾度)纳米线。³⁹⁻⁴⁰

网格图案金属膜已成为透明导电电极市场的有希望的候选者。⁴¹ 透明度和薄层电阻可以 通过改变网格几何形状,线宽,金属厚度以及使用具有不同电阻率值的金属来控制。线宽 ≤5 μm 的使用是有利的,因为肉眼无法察觉。⁴²⁻⁴³ 此属性允许在需要清晰可见性的应用中 潜在地使用金属网格。

最近有关超薄金属网的研究工作集中在对称几何体上,例如

圣柏林 等人将其作为正方形^{41,44}和六边形⁴⁵⁻⁴⁶以及诸如 UV 光刻,⁴²纳米压印光刻⁴⁷的图案 化技术和诸如滚动掩模光刻的新型技术。报告的方形金属网孔(~50 nm 厚的Ni. 线宽 20 μm 的线宽) 位于 2 纳米厚的熔融石英基板上的 Ni 层上, 通过 UV 光刻进行图案化, Rsheet 值为 \sim 52 Ω / sq, T约为74%。⁴¹ 六角形铜 Kim 等人已经报道了使用 UV 光刻技术构图 的金属网(~62 nm Cu, 线宽 1 μm 线宽)。当涂覆铝掺杂的氧化锌覆盖层时, Rsheet 的值为Rsheet ~ 6.2Ω/ sq. T的值为~91%。⁴⁵Rolith Inc.制造了亚微米级的方形 Al 金属网 (∽300 nm 至 500 nm 厚) 线宽 (∽300 nm) 使用新颖的"滚动掩膜"光刻方法,产 生具有低薄层电阻 ($\sim 3.5\Omega$ /sq), 高透明性 ($\sim 96\%$) 和低雾度 (4-5%) 的器件。⁴⁹ 尽管已经报道了关于金属网的对称图案的大量工作,但是很少有关于非对称金属网的报 道. 例如晶界光刻。据我们所知, 还没有关于均匀非对称设计的报道。据报道, 2015年 末出现了一类新型的可以在 2D 平面上平铺的不对称五边形。50 新发现的不对称五边形的 晶胞由 12 个五边形阵列组成,并且是不唯一的。使用不对称的金属网孔几何形状可能具 有在应变时分配力的潜在能力,从而改善了这些设备的机械稳定性。这对于在变形或不平。 坦的表面上集成柔性光电器件特别重要。

近年来,人们提出了一种有希望的应用,将金属网用作 ITO 的替代候选材料在可见光透明加热器技术中的应用。^{5,51} 可见光透明加热器用于汽车窗户,广告板和航空显示器的除冰和除霜,⁵²⁻⁵⁵ 除了视觉透明性以外,还要求低薄层电阻以在室温下达到较高的稳态"饱和" 温度

可接受的工作电压。

在此,我们报告使用一类新的五边形进行镶嵌的不对称金属网格的电学特性。⁵⁰评估了 三种不同的设计,每种设计具有相同的镶嵌图案和线宽(5μm),但基本五边形的尺寸 不同单元。评估机械稳定性的拉伸应变和压缩应变。我们还报告了五角形金属丝网设备作 为可见透明加热器的性能。

2. 实验部分

铂金属网的制造。在 125 μm 厚的热稳定聚对苯二甲酸乙二醇酯 (PET) 基板" Melinex" (Dupont Teijin UK,项目编号 ST504) 上对金属网状器件进行构图。使用 70 毫米 x 70 毫米 大小的部件进行处理。使用 Laurell WS400 旋转器以3,000 转/分钟(RPM)的速度将六甲基二 硅氮烷(HMDS)旋涂在基材上50s,以促进抗蚀剂附着。将LOR3A(正性抗蚀剂)以 3,000 RPM 的速度在基板上旋转 50 s,以产生 ~ 300 nm 的标称厚度,然后在电热板上在 150 ℃ 的温度下烘烤 3 分钟。再次以 3,000 RPM 施加 HMDS 50 s. 然后以 3,000 RPM 施加 S1805 50 s, 以产生~450 nm 的所需厚度。然后将其在 115 ℃ 的热板上烘烤 2 分钟。然后将基板放置 在Karl Suss MA1006 掩模对准器中,并通过紫外线(UV) 辐射将晶片暴露在暗场铬掩模 (Compugraphics) 中 3.5 s (曝光剂量~35 mJ / cm²)。使用 MF319 显 影剂将图案显影 45 秒 钟,然后立即将其置于去离子水 (DI) 中以终止反应。然后将基板放置在 Temescal FC2000 电子束蒸发器系统中。在蒸发之前,将室抽至约 5×10⁻⁷托。蒸发 10 nm Ti 粘附层(约 0.3 nm / s), 然后蒸发 50 nm Pt (约0.5 nm / s)。通过将 晶圆放入90 ℃的R1165 抗蚀剂去除剂中, 然后用去离子水冲洗并吹干,可以剥离金属覆盖的光致抗蚀剂。

用氮气干燥。单个网状器件的尺寸为 7 mm x 11 mm (芯片总尺寸为 12 mm x 15 mm),带 有两个用于两个端子电阻测量的宏电极 (7 mm x 2mm)。使用四个尺寸为 2 mm x 2 mm (相同的线宽和开口面积)的较小的网状器件进行四端子薄层电阻测量。

表征。使用连接到 LakeShore Desert TTPX 探针台(10 mV – 200 mV 偏压)的 Agilent E5270B 参数分析仪,在室温下于环境条件下于室温下进行的四端电流-电压测量,评估了 Pt 网格设备的初始薄层电阻(Rsheet)值电压范围)。相同的设置用于两个端子的电阻 测量。使用紫外可见分光光度计(PerkinElmer Lambda 950)在 400 nm 波长范围内测量透 明度和分数光散射(即雾度)数据

- 800 nm)。引用的透明度值是在 550 nm 的波长下获得的。积分球设置被用来测量网格设备的透射光和散射光,以评估装置的雾度。为了测试网状装置的机械稳定性,将它们手 动弯曲到空气中的已知曲率半径(约3.8 毫米)。每200个周期(最多1,000个弯曲周期)定期测量两个端子的电阻。使用 Leica DMRB 显微镜以透射模式以 5 倍,10 倍和 50 倍放大倍数拍摄光学显微镜图像。

为了测试用作透明加热器的五边形网状装置的可行性,将细薄的水雾喷洒到1 cm x 1 cm 的 玻璃试样(1.2毫米厚)上,随后将其保持在液氮蒸气上方。重复此过程几次,直到冰层厚 度变大

观察到~0.5mm。然后将玻璃基板放在连接到电源(Aim – TTi EX752M)的网格设备上, 然后施加恒定的偏置电压。使用 FLIR ONE Thermal Imager 获得热图像和温度与时间的关系 图

(120 x 160 像素分辨率,工作距离~4.5 厘米) 连接到 Android 智能手机。使用 FLIR Tools 软件进行数据分析。FLIR 的准确性表 S3 中的支持信息中给出了与温度探头(IKA Werke ETS-D4) 相比的一个温度读数。

3. 结果与讨论

如实验部分所述,在 PET 上制造具有 5 μm 固定线宽和金属厚度 (Ti~10 nm, Pt~50 nm)的器件。金属网装置的目标是将网本身的透射阈值定为较低的 70%,即较大的金属面积覆盖率。金属网格结构的透明度 Tmesh 可以从几何设计中得出,近似为:

 $T_{MA} \approx 1 - A_{\oplus A}$

等式1

总计

其中A金属是单位电池内被金属覆盖的面积,A总是单位电池总面积。 图中显示了新发现的不对称五边形设计在透射模式下的10倍光学显微镜图像。图1a.对于 这个特定的五边形,(非唯一)晶胞由十二个五边形的阵列组成(一个示例用灰色阴影表 示)。根据等式1,

五角形网格的预期内在透明度 T 啮合估计为:

T 啮合≈ (1-1.36 w/d) (等式 2), 其中w是网格的线宽,d是最小边的长度 (w << d,请参见

辅助信息部分S1进行推导)。

改变d边的长度以评估3个设计,这些设计从较低的透射阈值开始具有不同的透明度值。使用公式2估算各个网格设计的固有透明度值(Tmesh),方法为Tmesh~73%(Design

#1, $d = 25 \mu m$), Tmesh~

86% (Design #2, d = 50 μm) 和 Tmesh ~91% (Design #3, d = 75 μm)。错误!找不到 参考源。b显示了在 PET 上构图的所得金属网状装置(设计 #3,金属面积覆盖率 9%)的 自然光下拍摄的照片。每个制造的模具均包含一个用于电阻和透明度测量的两端矩形装置 (网格面积 7 mm x 11 mm)和四个与矩形装置具有相同网格参数的小方形网格(侧面 2 mm)。使用较小的网格设备测量薄层电阻(四端)。

为了评估金属网装置的光学性能,如实验部分所述,在 400 nm 至800 nm 的波长范围内测 量了 PET 基板上金属网的透明度和雾度。测量所有吸收光谱与空气的关系。因此,测得的透 明度(T)包括 125μm 厚的 PET 基材的吸收,T = TPET x Tmesh。裸 PET 基板的透明性是 在一个波长下测量作为~88%,λ,为 550nm。五角形金属网状器件的预期透明度

(包括 PET 基材的影响(TPET~88%))分别为~64%(设计 1, d=25 μm), ~76%
(设计 2, d=50 μm)和

~80% (设计3,d=75μm)。每个设计(相对于空气)的测量透明度值分别为~62%

(设计1, d=25 μm) ~74% (设计2, d=50 μm) 和~78% (设计3, d=75) μm); 看
 到图 2.与估计值相比, 网格线的有限宽度和来自光刻工艺的残留物可能导致透明度的测量
 值略低(所有三种设计的 T~2%)。



图1. (a) 高分辨率透射模式光学显微镜图像,显示线宽为 5 μm (设计2,金属面积覆盖率 为14%)的不对称五边形平铺。由 12 个五边形组成的灰色阴影阵列描述了一个(非唯一) 晶胞。(b)日光下在聚对苯二甲酸乙二醇酯(PET)基材上的透明金属丝网模具(设计 3,金属面积覆盖率 9%)拍摄的照片。带有两个宏电极(7 mm x 2 mm)的7 mm x 11 mm 矩形网格可用于两端电阻测量。四个较小的 2 mm x 2 mm 器件用于四端电阻测量。

雾度,扩散透过率(总和镜面透过率之差)与总透过率之比是透明导电电极的另一个关键参数。³⁹例如,触摸屏显示器的一般要求是雾度值<3%。⁵⁴较大的雾度值导致模糊性,并降低了装置的清晰可见度。了"的 Melinex" PET 基材的雾度被测量为约1%在 λ= 550纳米(图2 插图),良好

符合~0.8%的制造商规范。55透明和雾度光谱的振荡行为图 2 这可能是由于 Melinex 基材一侧的粘合剂涂层引起的光学干涉。五边形网状器件在550 nm 波长下的雾度分别为~9%

(设计1、27%的金属面积覆盖率), ~4%(设计2、14%的金属面积覆盖率), ~5%

(设计3),金属面积覆盖率为9%)。由于较大的金属覆盖范围会增加光散射的可能性, 因此预期设计1的雾度值较大。



图2.线宽为 5 µm 的所有 3 个Pt 五边形金属网器件以及 PET 基材的透明度(相对于空气)与波长的关系图。所有网格设备和 PET 基材的雾度与波长的(插图)图。括号中的数字表示基于单位晶格的%金属面积覆盖率。透明度和雾度光谱的振荡特性是由于在 PET 基板的一个面上的粘合剂涂层。

网格图案化金属膜的薄层电阻受网格几何形状,金属线宽以及所用金属的厚度和电阻率的影响。使用 2 mm x 2 mm 的正方形网格设备(错误!未找到参考源。b)进行薄层电阻测量。的

制成的网格的薄层电阻值(每种设计平均七个设备)为~30.3±2.2Ω/sq(设计1,d=25 μm), ~69.1±4.8Ω/sq(设计2,d=50)μm)和~91.7

±3.9Ω/平方(设计3,d=75 μm)。两端子电阻(每个设计的平均七个器件的平均值)的 值为~55.7±3.2Ω(设计1,d=25 μm),~109.6±7.7Ω(设计2,d=50 μm)和~

147.5 ±6.5Ω(设计 3, d = 75 μm)。在表 S1(支持信息)设置有两个端子用于各个装置和四端电阻数据。

电导率与光导率之比通常用作透明导电电极的品质因数 56-57

(等式3),

σ_{直流电/σ运=Z0}(2R_⊢(T^{-1/2}-1))
其中 Z0 是自由空间的阻抗 (∽377Ω). Rsheet 和 T 是薄层电阻.

滚閉 時熱格料 密固病 透明性 (设计Fi使 用超薄Pt (~50 nm)的五边形网格,使用公式 3 提 PをTμh 较厚3 5 4 00 (设丽计 PTO 模计算的 哈 质 医 数 3 金 ~ 29675 μm)。这些值低于对 于在Rsheet 上约为7Ω/sq, T约为84%)。⁶ 但是,通过减小Rsheet 可以进一步提高金属 丝网的品质因数,金属网格的薄层电阻可以表示为:⁴¹

 $R_{\beta k} = \frac{g}{\hbar a}$ (等式4), ξ

其中ξ是校正因子,ρG是金属的电阻率,tG是网格的厚度,FF是基于金属网格几何形状的几何填充因子。因此,通过使用可比较的金属厚度(~700nm)和/或使用具有较低电阻率的金属(例如,Cu),可以改善品质因数以匹配或什至超过ITO值。

由于最近消费者对柔性电子器件的需求,机械稳定性是透明导电电极的另一个重要标准。 ITO 的陶瓷性质严重限制了其 灵活性。Chen 等。据报道,在188 μm 厚的 PET 上,拉伸应变值<1.7%时, ~110 nm 薄膜 发生了灾难性的设备故障。⁷据报道,当在约1.2%的应变下用作加热器时,PET 上的透明 ITO 膜(约130 μm)的失效起始点。⁵⁸ 经常进行循环弯曲试验以评估重复应变对器件性 能的影响。ITO 在这方面也失败了。⁵⁹机械弯曲测试(图3)是在所有3种五边形网格设计 上进行的。每个五边形设计的3个设备(总共9个设备)用于拉伸弯曲应变,而每个 五边形设计的3个设备(总共9个设备)用于压缩弯曲应变。将所有设备弯曲(支撑的末 端),其曲率半径为rC~3.8 mm。按照 Suo 等人的方法,使用以下公式计算应变:

 $\varepsilon = \frac{\delta f + \delta s}{2 r c} \begin{bmatrix} 1 + 2 \varepsilon + 2 \\ 1 + 2 \varepsilon + 2 \end{bmatrix} (\underset{1 + 2 \varepsilon}{\text{($\ddagger 1 + 2 \varepsilon + 2]}})$

其中 δf 和δs 是金属(总计~60 nm)和衬底(~125 μm)的厚度 rc 分别是曲率半径(~3.8 mm),η= δf δs 和χ= YPt/YPET,其中 YPt和YPET 分别是薄膜和 基底的杨氏模量⁶⁰,应变约为1.6%原为

使用大量 Pt 值, 使用等式 5 进行计算。在每 200 个弯曲周期至 1000 个弯曲周期后测量电阻。

图 3a 表示了 n 个循环后两个端子电阻 Rn 相对于原始两个端子电阻 R0 的变化,这是所有三种设计在拉伸应变下弯曲周期的函数。观察到良好的机械稳定性,但是所有器件均显示出可测量的电阻增加。经过 1,000 个弯曲循环后,承受拉伸应变的器件显示出的电阻分数在 8%至 17%的范围内增加(即 1.08 < R1000 / R0 < 1.17),而对于设计 2 观察到的变化最小。 我们的结果与文献报告相比具有优势(请参阅支持信息中的表 S2)。Kim等人报道,六角形 Cu 网状结构(金属厚度~60 nm,线宽~1 μm)受保护的六角形薄层电阻变化小于 8

%₀

铝掺杂的氧化锌覆盖层 (~75 nm 厚, Rsheet~8k / sq。) 经过 1000 次弯曲后, 曲率半 径为~2 mm⁴⁵

受到压缩应变的设备(图3b)在1000次循环后显示出比拉伸应变器件更低的分数电阻增加,再次与文献报道一致(见表S2)。观察到部分电阻变化在0%至7%的范围内(即1 <R1000/R0<1.07),对于设计1观察到最佳结果。Li和他的同事们最近报道了一种用于 在环烯烃共聚物中嵌入亚微米线宽(~900 nm)的厚铜网孔(~1.8 μm)的优雅方 法。⁶¹在4 mm 的弯曲半径下,这些结构对压缩应变的电阻变化小于拉伸应变的电阻变化。



图3. (a)所有3种五边形网格设计(每个五边形设计中有3个器件,总共9个器件)在拉伸 应变下的两端电阻变化(Rn/R0)与弯曲周期数的关系图。(内页)照片显示了PET 基板上金属网的弯曲。

(b) 在压缩应变下,线宽均为 5 μm 的所有 3 种五边形网格设计的两端电阻变化 (Rn / R0) 与弯曲周期数的关系图。在两个图中,方括号中的数字代表金属覆盖率百分比。

对所有3种设计进行了研究,以证明它们用作可见透明加热器。表1显示了五角形网状设备与文献中的透明加热器的比较。

尽管设计1的测量透明度(T~62%)小于汽车挡风玻璃所需的工业标准的70%⁶⁵,但仍评 估了其作为透明加热器的功效。将直流偏压施加到引起焦耳热的五边形网状器件上。向五边 形网状器件施加2V至5V范围内的恒定偏置电压90s,直到观察到饱和温度范围。 设计1(金属面积覆盖率27%)是例外,因为高于4V的电压导致温度高于120℃。 FLIR One 热像仪被指定为可精确读取120℃⁶⁶的温度。使用红外热像仪以固定的~4.5 cm 的工作距离每秒记录一次温度。图中描绘的五边形网格的热图像(设计2,金属面积覆 盖率为14%)图4在90秒钟后,通过向器件施加5V电压,最高温度达到约86℃。

对于此应用,设备中的功耗 P 为: P = V²R (等式 6), 这意味着需要较低的器件电阻才能在较低的应用温度下获得较高的温度 电压。温度与时间(样品中心)的关系图显示在图 4 对于每个施加的电压(2 V 至 5 V), 设计 2 (金属面积覆盖率为 14%) c,随后的饱和温度范围为~36±1 ℃(2 V),~42±1 ℃

(2.5 V), $\sim 50\pm1 \text{ x °C} (3 \text{ V})$, \sim

60±1 ℃(3.5 V),~67±1 ℃(4 V),~77±1 ℃(4.5 V)和~88±1 ℃(5 V)。Kang 等。 报道了两个基于 PET 的石墨烯基加热器,其饱和温度达到约 65 ℃(掺杂有 HNO3 的4 层石

墨烯) 和∽100℃ (掺杂有 AuCl3-CH3NO2 的4 层石墨烯) 的饱和温度。58 第二个石墨烯器

件的~100 ℃ 的饱和温度高于此工作中达到的饱和温度~88±1 ℃ (器件 2,金属面积覆盖 率为 14%),它需要施加 12V 的电压。



图4.(a) 在施加5V电压后90s拍摄的基于五边形金属网的透明加热器(设计2,金属面积覆盖率为14%)的热图像。(b)(a)中标记区域的温度分布。(c)在各种电压(2V至5V)下,金属网的温度与时间的关系(设计2,金属面积覆盖率为14%)。(d)设计2的平均温度与功率密度的关系图,得出的热阻dT/dP为168℃ cm²/W。(e)在玻璃基板上结冰

液氮蒸气将其尺寸约为1 cm x 1 cm (厚度约为1.2 mm), 然后将其置于 Melinex 的设备2 顶部(金属面积覆盖率为14%)。(e)演示通过施加5 V 电压约45 秒来除冰,并能看到下方的"Tyndall"徽标。

表 1.可见透明加热器比较和除冰参数^{a, b, c, d}

材料	基质	物料 ^a (%	总计⁵ (%	Rshe et (she	面积 (cm ²)	结冰	电压 (V	功率密 度	温度 (℃)	响应时 间	除冰时 间
)	,	et /	,		,	(苋/厘		(S)	(S)
银网 62	玻璃	77	68	1	10 x 8	液态氮	8.5	0.57	170	_c	120
银网 5	宠物	86	76	6	3.5 x 2.5	na ^d	-	0.2	110	20	呐
银网 5	凸透镜	86	76	6	-	液态氮	6	-	60	-	120
银网-石墨烯 63	宠物	78.2	69	3.8	5 x 5	呐	4	0.003	145	< 30	呐
银净重 64	宠物	90	79	10	5 x 7.5	呐	7	-	100	~ 60	呐
银净重 64	宠物	90	79	10	5 x 7.5	呐	5	-	70	~ 60	呐
银净重 64	玻璃	-		50	5 x 7.5	冰箱	12	-	-	-	60
金网 51	玻璃	87	77	5.4	2.5 x 2.5	呐	15	2.6	600	~ 38	呐
设计 1_加热器	PET	70	62	29.05	0.7 x 1.1	呐	4	0.39	87 ^e	~ 30	呐
(27%的金属	(125微										
面积覆盖	¥)										
设计2_加热器	PET	84	74	76.64	0.7 x 1.1	液态氮	5	0.26	69ª	~ 20	~ 45
(金属面积覆	(125微										
盖率为	(米)										
设计 3_加热器	PET	89	78	94.38	0.7 x 1.1	呐	5	0.14	56ª	~ 20	呐
(9%的金属	(125微										
面积覆盖	米)										

^a基础材料的透明度,即网格,网格+石墨烯或纳米线的透明度。

^b通过使用本工作中测量的 PET 基材~88%的值计算出的总透明度(包括下层基材的吸光

度)。"-,缺少报告的数据。"NA,不适用。"·平均温度。

在支持信息中的图 S2 中显示了网状设备的热图像(关闭电源 40 秒钟后)和设计1 和设计3 的热图像(施加 5 V 电源后 90 秒钟)。 用作汽车挡风玻璃除冰器的可见透明加热器的主要目的是在低输入功率(即低电压)下 提供足够的除冰温度。碳纳米管加热器还需要施加 12 V 的电压才能达到约 120 ℃ 的饱和温 度,这是 Yoon 等人⁶⁷ 报道的。设计 1 和设计 3 的温度与时间的关系曲线如下图所示支持信息 中的图 S3。

各个小组已经研究了基于金属网和金属纳米线网络的替代加热器,与碳基透明加热器相比,这些加热器允许使用较低的施加电压来达到合适的饱和温度。Kiruthika等。⁶²施加了3V,6V和9V的电压,最高温度为~50℃,~105℃和分别达到~175℃。与该工作相比,此Ag网格实现的较高饱和温度是由于该网格的薄层电阻(~1Ω/sq)和使用较高的电压。 本文的五边形网状器件的有效面积为0.77 cm²,在器件的边缘观察到较低的温度,这从图5中的热图像可以明显看出。图4a和温度分布图数字4b标记区域上的平均温度为 ~69±12℃。据建议,由于辐射热损失,透明加热器边缘温度会降低。^{62,68}Kiruthika等 人也报告了设备外围的温度不均匀。其中在施加9V电压的设备上测得的温度分布为~ 128±43.5℃。与五角形金属网状设备相比,设备面积10x8 cm²的温度分布更大。这项工 作。为了防止温度变化,由于石墨烯的高导热性,将石墨烯层与金属网结合使用可提高透明加热器的温度均匀性。⁶³基于金属纳米线网络的透明 加热器需要均匀互连的纳米线以获得均匀的温度。为了实现统一的互连,Kim等人。制备 了尺寸为50mmx75mm的Ag纳米线器件(RS~10Ω/sq和T~90%)。⁶⁴通过施加7V电 压,Ag纳米线膜的最高温度达到~105°C。通过对该银纳米线网络施加5V电压,据报道 最高温度约为70°C。在相同的5V施加电压下,五角形金属网(设计2,金属面积覆盖率为 14%)观察到更高的最高温度~88°C。评估可见透明加热器性能的另一个参数是响应时 间。响应时间定义为达到饱和温度所需的时间。⁵⁴在低输入功率下需要较低的响应时间。 汽车电池电压通常为12V,其电压低于该加热器应用所需的该值,以最大程度地 降低功耗。当设计2的电压从2V增加到5V(金属面积覆盖率为14%)时,响应时间从 ~10s增加到~20s。例如,有裂纹的模板化Ag网眼的响应时间约为170s⁶²,但这可

能是由于使用了较厚的下层玻璃基板(约 1.5 mm 厚),并且记录了从背面的温度。设备。 这项工作的响应时间短,与石墨烯基⁵⁸(响应时间~100 s)和纳米线网络基⁶⁴(响应时间 ~60 s)的透明加热器相比,后者需要更高的电压 12 V和7 V分别。石墨烯基加热器

的响应时间为

大约100 s 可能是由于在两个石墨烯器件上都使用了额外的 PET 层,用于保护器件免受大气 环境压力的影响。在这项工作中向五角形网状器件施加 90 s 的电压后,关闭电源,并记 录温度和时间。对于每个施加的电压,设备均在<40 s 内返回室温。从温度对功率密度图 的斜率获得所有 3 个五边形金属网状器件的热阻 dT / dP.发现其约为 153 ℃ cm²/ W

(设计 1, 27%), ∽168 °C cm²/W(设计 2, 14%)和∽190 °C cm²/W(设计 3, 9%)。对于透明加热器应用,需要大的热阻。当前文献中的热阻的技术水平值为∽515 °C cm²/W和∽255.2 °C cm²/W。^{5,62}本文引用的热阻是基于表示在施加电压 90s 时加热器区域上获得的平均温度值(有关设计 1 和设计 2 的平均温度与功率密度的关系图,请参见支持信息中的图 S4)。由于预计在透明加热器的边缘会发生热损失,因此在最高温度下引用的热阻并不是加热器性能的真实反映。但是,每种五边形设计在施加电压 90 s 后达到的最高温度与功率密度以及最高温度下的热阻的关系图显示在支持信息中的图 S5 中。设计 3 具有比设计 2 高的热阻(190 °C cm²/W与168 °C cm²/W),但其 5 V 时的平均温度仅为 ~ 56 °C 与设计 2 在 5 V 时的平均温度 ~ 69 °C 相比。设计 2 的热阻为 168 °C cm²/

W, 高于在报告中报告的其他加热器的值。文献基于单壁碳纳米管(∽140 °C cm²/W), ⁶⁹石墨烯(∽163 °C cm²/W)⁷⁰和银纳米线(∽85 °C cm²/W), ⁵²并与金线透明加热器 的热阻(∽189 °C cm²/W)相当。⁵¹

焦耳效应用于证明使用非对称五边形金属网作为除冰目的的可见透明加热器。为了使用 除冰挡风玻璃,网状装置将被嵌入玻璃中,而不是被制造在可能发生分层的玻璃表面本身 上。因此,使用放置在网状设备上的冷冻玻璃片,然后施加电压,可以更好地反映透明加 热器的除冰性能。许多出版物已经对结冰的胶片进行了除冰

^{64,67}在这项工作中,使用了类似的报道方法^{5,62},该方法包括在液氮蒸气上施加一薄层水, 然后使用喷雾瓶。在将电压施加到网格设备之前,要记录实验室中的温度(~19.6 ℃) 和湿度(~56%)。将装有冷冻水的玻璃片放在网状设备上(设计2,金属面积覆盖率为 14%)后,施加5V的DC偏压。除冰过程耗时约45 s,除冰后"Tyndall"徽标的可视化效果 非常明显(图 4f).除冰所需的时间与 Kiruthika 等人采用的类似方法相比具有优势。和 Gupta 等。在8.5 V下约120 s 发生结冰,在6 V下约120 s 发生结冰。当在液氮蒸气存在下施 加电压时,需要更大的电压和更长的除冰时间。

4。结论

我们已经展示了基于新发现的不对称五边形平铺的透明铂金网状电极和加热器。器件性能与挠性透明电极和加热器的文献报道相比非常好。未来的工作将集中于研究不对称性对多轴应变下失效的影响,以及针对高度可靠甚至自愈的柔性透明电极的设计优化。

支持信息

五角形金属网的透明度的推导,初始两个端子和四个端子的电阻表以及每个200个弯曲周期后的两个端子电阻的表,金属网格的循环弯曲的文献表,FLIR的精度一个温度读数,热图像去除电压后40s的设计2的情况;施加4V(设计1)和5V(设计3)后90s的设计1和3的热图像,设计1的温度与时间(电压在2V范围内)电压以0.5V为步长至4V)并设计3(电压以2V为步长在2V至5V范围内

15 V),设计1和设计3的平均温度与功率密度以及所有3个五边形设计的最高温度与功率密度。该材料可通过以下网址免费获得:<u>www.fullchance.cn,www.fullchance.com</u>

1.6 <u>sales@fullchance.com</u>